

LIMX DYNAMICS



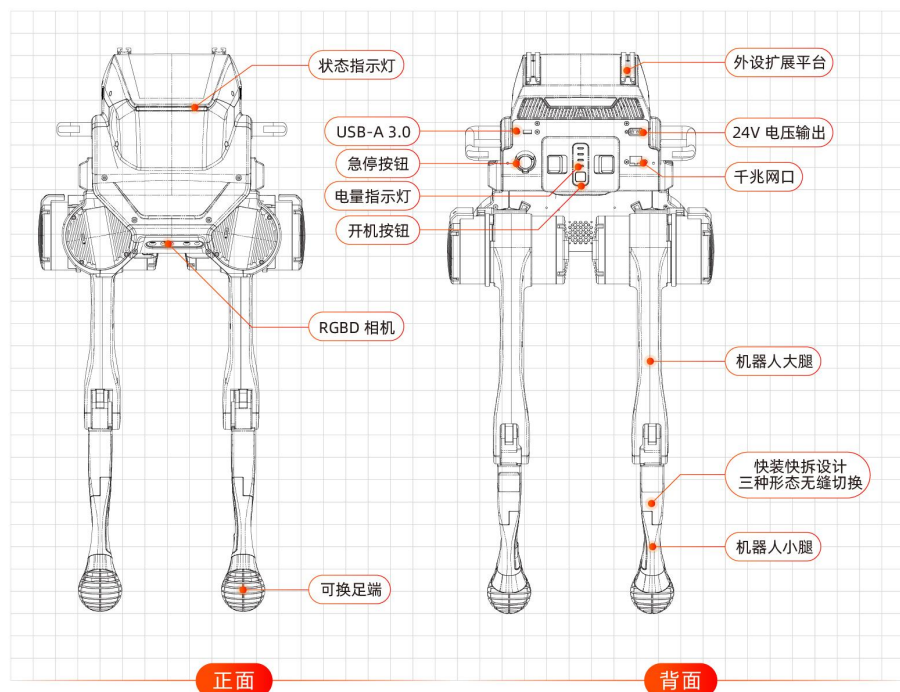
了解逐际动力最新动态



查看 Tron1 详细参数



联系销售团队



强化学习入门不二之选

TRON1

多形态双足机器人

EMPOWER
INNOVATORS



TRON1

LimX Tron1 是一款多形态双足机器人，可支持跨学科、多领域开展机器人软硬件创新科研工作，出色的拓展性和运动能力使其成为最全面的全地形通用双足平台。

双点足



以最简形态
实现简单易控

双足



人形下肢构型兼得
站立和行走能力

双轮足



释放全地形
移动能力

新颖 构型



- 双足、双点足、双轮足快速换装
- 支持多形态算法研发

全地形通用 移动底盘



- 运动速度* 3m/s
- 负载能力 10kg
- 攀爬角度* 30°
- 续航时长 2h
- 越障高度* 20cm

创新者 加速器



- 全开放 SDK
- 开放底层接口
- 支持主流仿真平台 NVIDIA Isaac、MuJoCo、Gazebo 等

降低 强化学习门槛



- Python 全流程开发
- Sim2Real 一键部署
- 提供完整清晰 URDF
- 提供专业使用手册、二开指南及代码示例

多传感器 融合

- IMU 传感器
- RGBD 相机（选配）
- 充足外部接口



移动操作拓展套件



语音交互拓展套件



感知拓展套件



* 攀爬角度、越障高度、运动速度数据基于轮足状态测得；产品持续迭代优化，外观与配置可能会进行调整，购买前可与销售人员确认；页面展示参数由逐际动力实验室测得，实际表现可能受环境、使用方式、设备状态与软件版本等因素影响。